

## Übersicht der Hardware-Möglichkeiten zur Steuerung von Fischertechnik

### 30520 parallelen Interfaces

Die ersten Interfaces datieren aus den Jahren 1984/85 und waren für die damaligen Toprechner von Atari, Commodore und Schneider vorgesehen. Mit der Verbreitung der IBM-PCs setzten sich die Interfaces mit Centronics-Schnittstelle durch.



### 36121 Flip-Flop Sensor

Einführungsjahr: 1991  
Software: keine, Steuerung über 1 DIP und 2 Potis  
Verbindung: keine  
Eingänge: 2 Universal  
Ausgänge: 2 Motor, Lampe, Summer



### 30402 Intelligent Interface

Einführungsjahr: 1997  
Software: LLWin  
Verbindung: serielle Schnittstelle SubD9  
Eingänge: 8 Digitale (TTL), 2 Analoge Widerstand, Photozelle  
Ausgänge: 4 Motoren oder 8 Lampen



### 91083 E-Tec Module

Einführungsjahr: 2003  
Software: keine, 8 Programme über DIP-Schalter  
Verbindung: keine läuft autark  
Eingänge: 3 Digitale  
Ausgänge: 1 Motor oder 2 Lampen



### 93293 ROBO Interface

Einführungsjahr: 2004  
Software: ROBO PRO  
Verbindung: Seriell 9 polig, USB  
Eingänge: 8 Digitale (TTL), 2 Analoge Widerstand, 2 Analoge Spannung, 2 Abstandssensor  
Ausgänge: 4 Motoren oder 8 Lampen  
Fernbedienbar: IR-Control Set30244/93293 Data Link



### 7660 ROBO I/O Extension

Einführungsjahr: 2006  
Software: ROBO PRO  
Verbindung: USB für direkte Nutzung, 10 pol. Flachbandkabel an ROBO Interface  
Eingänge: 8 Digitale (TTL), 1 Analog für Widerstände  
Ausgänge: 4 Motoren oder 8 Lampen



### 500995 COMPUTING ROBO TX Controller

Einführungsjahr: 2009  
Software: ROBO PRO  
Verbindung: USB, I<sup>2</sup>C  
Eingänge: 8 Universaleingänge, 4 schnelle Zähleingänge  
Ausgänge: 4 Motoren oder 8 Lampen  
Fernbedienbar: mit App RoboTXdroid  
Display: 128 \* 64 Pixel monochrome



|  |  |   |
|--|--|---|
| <p><b>139308 od. 147225 ROBO LT Controller</b><br/> Einführungsjahr: 2010<br/> Software: ROBO PRO Light<br/> Verbindung: USB<br/> Eingänge: 3 Sensoreingänge<br/> Ausgänge: 2 Motorausgänge</p>  |    |    |
| <p><b>152063 Electronicsmodul</b><br/> Einführungsjahr: 2014<br/> Software: keine, 8 Programme über DIP-Schalter<br/> Verbindung: keine, läuft autark<br/> Eingänge: 3 Digitale<br/> Ausgänge: 2 Motor oder 4 Lampen</p>   |    |    |
| <p><b>522429 ROBOTICS TXT Controller</b><br/> Einführungsjahr: 2014<br/> Software: ROBO PRO<br/> Verbindung: USB, WLAN, Bluetooth, I<sup>2</sup>C<br/> Eingänge: 8 Universaleingänge, 4 schnelle Zähleringänge, Kamera inkl. Mikrofon<br/> Ausgänge: 4 Motoren oder 8 Lampen, Lautsprecher<br/> Fernbedienbar: Control-Set 500881 oder 540585, App TXTCamControl / TXTCamdroid<br/> Display: 6,1 cm, 320 x 240 Pixel, farbe, touch</p> |    |    |
| <p><b>156499 Robotics MiniBots Modul</b><br/> Einführungsjahr: 2016<br/> Software: keine, 8 Programme über DIP-Schalter<br/> Verbindung: keine läuft autark<br/> Eingänge: 3 Digital (Schalter, Spurensucher)<br/> Ausgänge: 2 Motoren</p>   |   |   |
| <p><b>161944 ROBOTICS BT Smart Beginner</b><br/> Einführungsjahr: 2017<br/> Software: ROBO Pro Light und als App für Android<br/> Verbindung: USB, Bluetooth<br/> Eingänge: 4 Universaleingänge<br/> Ausgänge: 2 Motoren oder 4 Lampen<br/> Fernbedienbar: ROBOPro Smart für Android and iOS</p>   |  |  |
| <p><b>183233 E-Tronic</b><br/> Einführungsjahr: 2021<br/> Software: keine, 8 Programme über DIP-Schalter<br/> Verbindung: keine, läuft autark<br/> Eingänge: 3 Digitale<br/> Ausgänge: 2 Motor oder 4 Lampen</p>   |  |  |
| <p><b>560166 education Roboter TXT 4.0 Controller</b><br/> Einführungsjahr: 2022<br/> Software: ROBO Pro Coding<br/> Verbindung: USB, WLAN, Bluetooth, I<sup>2</sup>C<br/> Eingänge: 8 Universaleingänge, 4 schnelle Zähleringänge<br/> Ausgänge: 4 Motoren oder 8 Lampen, Lautsprecher<br/> Servoausgänge: 3<br/> Fernbedienbar: ja<br/> Display: 320x240 Pixel, kapazitives Touch-Display</p>  |  |  |